浙江省衢州市 2023-2024 学年高一下学期 6 月教学质量监测物 理试卷

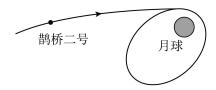
学校:	姓名:	班级:	考号:
, iv.	/ 	<u>- ソーク人・</u>	_ J J•

一、单选题

- 1. 用国际单位制中的基本单位符号表示功的单位,正确的是()

 - A. $kg \cdot m^2 \cdot s^{-2}$ B. $kg \cdot m^{-2} \cdot s^{-2}$ C. $N \cdot m$
- D. J

- 2. 下列说法正确的是()
 - A. 开普勒发现行星运动的规律,并通过"月一地检验",得出了万有引力定律
 - B. 为我国航天事业作出特殊贡献的科学家钱学森被誉为"中国航天之父"
 - C. 库仑最早通过油滴实验测量了元电荷的数值为 1.6×10^{-19} C
 - D. 密立根采用电场线这一简洁方法来描述电场的大小和方向
- 3. 2024年3月20日8时31分,探月工程四期"鹊桥二号"中继星由长征八号遥三运载火箭 在海南文昌航天发射场成功发射升空。 经过约 112 小时奔月飞行, 在距月面约 440 公里处开 始实施近月制动,之后顺利进入环月椭圆轨道飞行。则()



- A. "8 时 31 分"指的是时间间隔
- B. 研究"鹊桥二号"进行近月制动变轨时,可把它视为质点
- C. "鹊桥二号"环月椭圆飞行一周,平均速度等于零
- D. 火箭发射过程中,"鹊桥二号"始终处于失重状态
- 4. 将塑料带一端打结,另一端撕开多条,用毛巾反复摩擦塑料带;用毛巾多次摩擦 PVC 管, 将塑料带往上抛, PVC 管放在塑料带下方,可观察到塑料带化身为"章鱼"在空中漂浮。则



A. 毛巾与塑料带带同种电荷

- B. PVC 管与塑料带带同种电荷
- C. 毛巾与塑料带摩擦时产生了电荷
- D. 塑料带会张开是因为受到了 PVC 管对它的吸引力
- 5. 飞盘是一种投掷盘形器具的运动。盘呈圆形、有卷边,用手指和手腕发力,使之旋转,在空中飘飞。如图小帅同学从离水平地面 1.25m 的高处,将飞盘以某一初速度水平投出,落地时间可能是()



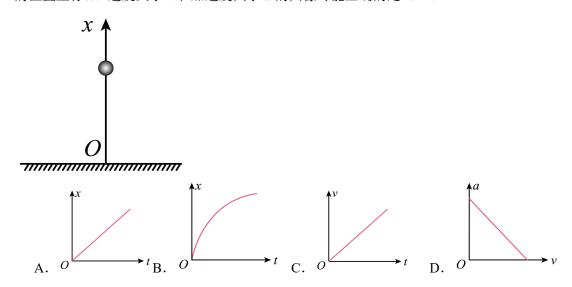
A. 2.1s

B. 0.5s

C. 0.4s

D. 0.3s

6. 如图所示,一小球由空中某处静止释放后,竖直下落,运动过程中受到的空气阻力大小与速率成正比,以小球的落地点O为坐标原点,竖直向上为正方向建立x轴,则关于小球的位置坐标x、速度大小v和加速度大小a的图像可能正确的是()

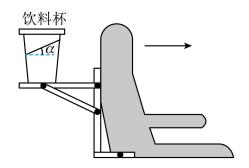


7. 如图所示,某同学用两只手指捏住饮料瓶(含饮料)的 a、b 位置,瓶子处于静止状态,且瓶子的外形保持不变,则(

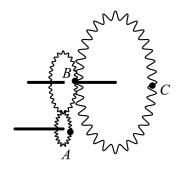


A. 瓶受到的摩擦力大于其受到的重力

- B. 手指对瓶两侧的压力是一对平衡力
- C. 手指对瓶的压力是由于瓶的形变而产生的
- D. 瓶对手指的作用力方向竖直向上
- 8. 在水平向右飞行的客机中,发现饮料杯中的液面与水平小桌板成α角,如图所示。则()



- A. 客机在做匀速直线运动
- B. 客机在做匀加速直线运动
- C. 客机的加速度大小为gtan α
- D. 饮料杯只受重力和支持力
- 9. 某传动装置如图所示,A、B、C 三点分别是半径为r、2r 和 4r 三个齿轮边缘上的点。当 A 点所在的齿轮以角速度 ω 顺时针匀速转动时()



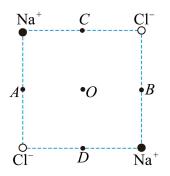
- A. B 点所在齿轮也顺时针转动 B. C 点的线速度大小为 $2\omega r$
- C. C 点转动的角速度为 4ω D. C 点的向心加速度大小为 $4\omega^2 r$
- 10. 我国的"天宫"空间站位于距地面约 400km 高的近地轨道; 北斗卫星导航系统, 由 5 颗 静止卫星、30颗非静止卫星等组成。若空间站和北斗系统的卫星均视为匀速圆周运动,则



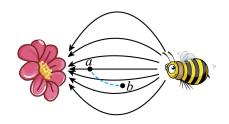


- A. 空间站里的宇航员受到地球的引力为零
- B. 空间站运行速度大于 7.9km/s
- C. 静止卫星离地球表面的高度都是一定的 D. 静止卫星可以经过衢州地区的正上空

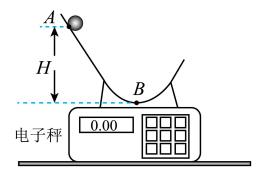
11. 内陆盐矿中开采的氯化钠称为岩盐。如图所示,岩盐晶体结构中相邻的四个离子处于正方形的四个顶点,O点为正方形中心,A、B、C和D为各边中点,关于这四个离子形成的电场,下列说法正确的是()



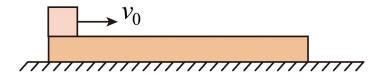
- A. A. B 两点场强方向相同
- B. C、D 两点的场强大小等于零
- C. 试探电荷 q 在 O 点所受电场力大小不为零
- D. 试探电荷 q 在 A、B、C 和 D 点所受电场力大小相等
- 12. 蜜蜂飞行过程中身上会积累少量正电荷,当蜜蜂接近带负电的花蕊时,它们之间的电场线如图中实线所示,图中虚线为某一带电花粉颗粒的部分运动轨迹。不计重力和空气阻力,则()



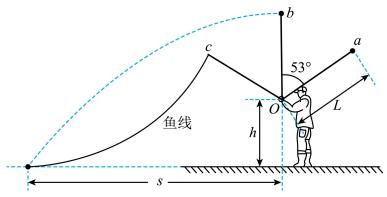
- A. 蜜蜂身体周围的电场可能是匀强电场
- B. 花粉颗粒被吸附过程做匀变速运动
- C. 花粉颗粒在 a 点动能小于在 b 点的动能
- D. 花粉颗粒在 a 点电势能小于在 b 点的电势能
- 13. 如图,不计质量的凹形轨道固定在电子秤上,凹形轨道最下方是半径为R的圆弧轨道,当视为质点的小球静置在轨道最低点B时,电子秤读数为 m_1 ;小球从离B点高为H处的A点静止释放,小球通过B点时,电子秤读数为 m_2 。重力加速度为g,则(



- A. 电子秤的两次读数 $m_1 = m_2$
- B. 小球从A到B的过程中重力势能减小了 m_2gH
- C. 小球从A到B的过程中克服摩擦力做功为 $m_1gH-\frac{1}{2}m_1gR$
- D. 小球从 A 到 B 的过程中机械能减小了 $m_1gH-\frac{1}{2}(m_2-m_1)gR$
- 14. 如图所示,质量M=1kg、长度l=4m 的木板静止于光滑水平面上,某时刻一质量m=2kg 的木块以初速度 $v_0=6$ m/s 滑上木板左端,木块可视为质点,与木板之间的动摩擦因数 $\mu=0.2$,则()



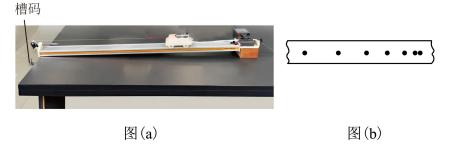
- A. 木块会从木板的右侧滑下
- B. 2s 内木块的位移大小为 9m
- C. 2s 内木板对木块做功为 20J
- D. 2s 内木块和木板组成的系统增加的内能为 16J
- 15. "路亚"是一种钓鱼方法,先把鱼饵通过轻质鱼线收到鱼竿末端,然后用力将鱼饵甩向远处。如图所示,在 a 位置开始甩竿,甩竿过程竿可视为在竖直平面内绕 O 点转动,鱼饵被甩至竖直位置 b 点时迅速释放鱼线,鱼饵被水平抛出,最后落在距 b 水平距离 s=16m 的水面上。已知鱼饵质量m=0.02kg,竿长L=1.6m,Oa与 Ob成 53°角,O 距水面高b=1.6m。鱼饵从 b 点抛出后,忽略鱼线对其作用力和空气阻力,已知:sin53° =0.8。则(



- A. 鱼饵在 b 点抛出时的速度大小为 $20\sqrt{2}$ m/s
- B. 鱼饵在 b 点受鱼竿作用力的方向竖直向上
- C. a到 b 的甩竿过程,鱼饵的重力势能不断减小
- D. a 到 b 的甩竿过程, 鱼竿对鱼饵做的功 4.128J

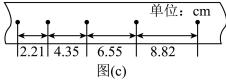
二、实验题

16. 图(a)为"探究加速度与力、质量的关系"的实验装置,实验过程如下:



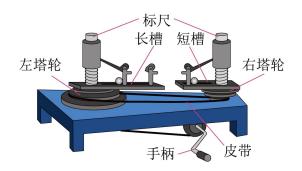
(1)将小车置于带有定滑轮的木板上,然后将纸带穿过电火花计时器与小车相连。计时器所连交流电源的电压为 V。

(2)用垫块将木板右端垫高,调整垫块位置,进行阻力补偿。某次打出纸带如图 (b) 所示 (纸带的右端与小车相连),则垫块应该______(选填"往左移"、"往右移"或"固定不动")。 (3)经多次调节后直至完全补偿阻力,挂上槽码,接通电源,释放小车,打出的纸带一部分如图 (c) 所示,已知纸带上标出的相邻计数点之间还有两个点未画出,则小车运动的加速

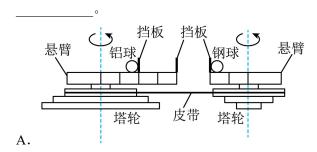


17. 在"探究向心力大小的表达式"实验中

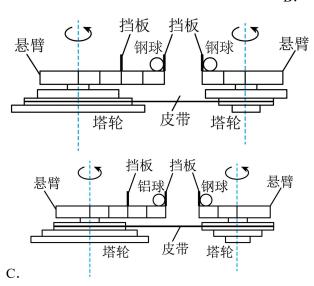
(1)本实验所采用的实验探究方法与下列哪个实验是相同的



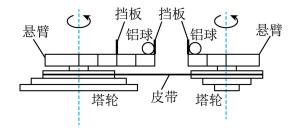
- A. 探究弹簧弹力与形变量的关系
- B. 探究两个互成角度的力的合成规律
- C. 探究加速度与力、质量的关系
- D. 探究平抛运动的特点
- (2)用如图所示的向心力演示器进行实验,下图中探究向心力大小与轨道半径关系的是



В.

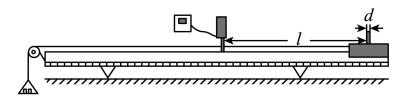


D.



(3)探究向心力大小与角速度的关系时,摇动手柄,发现两标尺显示的等分格数值之比为1:4,若增大摇动速度,则等分格数值之比将 (选填"变大"、"不变"或"变小")。

18. 如图为一种利用气垫导轨和光电门"验证机械能守恒定律"的实验装置,已知重力加速度为 g。主要实验步骤如下:



- a. 将气垫导轨放在水平桌面上,将导轨调至水平。
- b. 测出遮光条的宽度 d。
- c. 将滑块移至图示位置,测出遮光条到光电门的距离 l。
- d. 由静止释放滑块,读出遮光条通过光电门的遮光时间 t。
- e. 用天平称出托盘和砝码的总质量m。
- f.

回答下列问题:

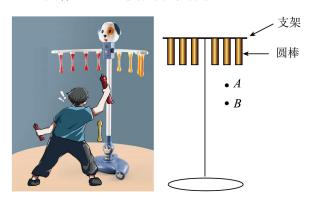
- (1)为验证机械能守恒定律,还需要测量的物理量有
 - A. 滑块的长度 x
 - B. 滑块和遮光条的总质量M
 - C. 遮光条运动到光电门处所用的时间 T
- (2)若要符合机械能守恒定律的结论,以上测得的物理量应该满足的关系为(用测得的物理量符号表示)
- (3)在该实验中_____(选填"需要"或"不需要")满足滑块和遮光条的总质量远大于托盘和砝码的总质量。

三、解答题

19. 如图为"眼疾手快"游戏装置示意图,游戏者需接住从支架上随机落下的圆棒。已知圆棒

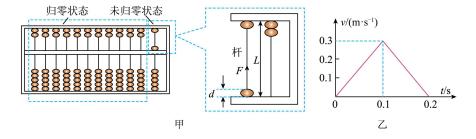
长为 0.4m,圆棒下端距水平地面 2.1m,某次游戏中一未被接住的圆棒下落经过 A、B 两点,A、B 间距 0.4m,B 点距离地面 1.25m。圆棒下落过程中始终保持竖直,不计空气阻力。求:

- (1) 圆棒下端到达A点时的速度大小;
- (2) 圆棒经过 AB 段所需的时间。



20. 如图甲所示,水平桌面上静置有一算盘,中间带孔的算珠可穿在固定的杆上滑动,使用时发现有一颗算珠位于杆的一端处于未归零状态,在t=0时刻对算珠施加沿杆方向的力F=0.12N使其由静止开始运动,经 0.1s 撤去 F,此后再经 0.1s 恰好能到达另一端处于归零状态。算珠在整个运动过程中的v-t图像如图乙所示,算珠的厚度d=7.5mm,g 取 10m/s²,与杆间的动摩擦因数恒定。求:

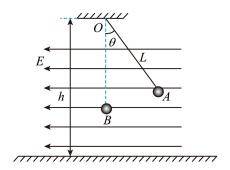
- (1) 杆的长度 L:
- (2) 算珠与杆间的动摩擦因数u;
- (3) 算珠的质量 *m*。



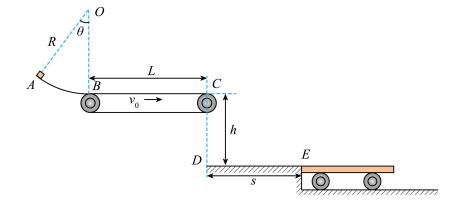
21. 如图,用一长 $L=20\,\mathrm{cm}$ 、不可伸长的绝缘轻绳将一带电小球悬挂于O点,O点离水平地面高 $h=48\,\mathrm{cm}$,小球质量 $m=1.0\times10^{-3}\,\mathrm{kg}$ 。加一范围足够大的水平向左的匀强电场,场强大小 $E=3.0\times10^{5}\,\mathrm{N/C}$,平衡时小球静止于A点,此时轻绳与竖直方向夹角 $\theta=37^{\circ}$ 。现将小球拉到O点正下方B点(绳子刚好伸直),由静止释放。带电小球可视为质点, $\sin37^{\circ}=0.6$,求:

- (1) 小球所带电性和电荷量q;
- (2) 小球第一次经过 A 点时的速度大小 v_A ;

(3)当小球第一次运动到 A 点时立即剪断轻绳,小球运动到与 A 点等高处时与 A 点的水平 距离 x。



- 22. 如图为某快递智能分拣系统示意图。AB 是半径R=1m、圆心角 $\theta=37$ °的光滑圆弧轨道,与其平滑连接的水平传送带长L=2m,以大小 $v_0=4$ m/s 的速度顺时针方向匀速转动,在传送带下方相距h=0.8m 有一水平平台 DE,平台长s=1.6m,在平台末端 E 处紧靠停放一平板车,平板车上表面与平台在同一水平面,传送带末端 C 点与平台 D 点处在同一竖直线上。设质量m=2kg 的包裹(可视为质点)从 A 点静止滑下。已知包裹与传送带间的动摩擦因数 $\mu=0.3$,忽略空气阻力和传送带转轮半径大小的影响, $\sin 37$ ° =0.6,求:
- (1) 包裹到达 B 点时对轨道的压力 F_N ;
- (2) 传送带对包裹所做的功 W;
- (3) 若包裹从A点滑下时初速度 v_A ,为使包裹都能刚好落在E点, v_A 的大小需满足什么条件;
- (4)为了防止易碎品包裹在运输中的损坏,进一步优化系统,可在DE平台上固定一倾角 $\alpha=37^{\circ}$ 的斜面(图中未画出),让包裹离开传送带后恰能无碰撞地落在斜面上,斜面末端离E点的水平距离x。



《浙江省衢州市 2023-2024 学年高一下学期 6 月教学质量监测物理试卷》参考答案

题号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
答案	A	В	С	В	A	D	A	С	В	С
题号	11	12	13	14	15					
答案	D	С	D	В	D					

1. A

【知识点】功的定义、计算式和物理意义

【详解】根据功的表达式

W = Fx

又

F = ma

可知用国际单位制中的基本单位符号表示功的单位为 kg·m²·s⁻²。

故选 A。

2. B

【知识点】物理学史

【详解】A. 开普勒发现行星运动的规律,牛顿通过"月一地检验",得出了万有引力定律,故 A 错误:

- B. 为我国航天事业作出特殊贡献的科学家钱学森被誉为"中国航天之父", 故 B 正确;
- C. 密立根最早通过油滴实验测量了元电荷的数值为 1.6×10^{-19} C, 故 C 错误;
- D. 法拉第采用电场线这一简洁方法来描述电场的大小和方向,故 D 错误。 故选 B。

3. C

【知识点】质点、时间、时刻的定义、平均速度、超重和失重的概念

【详解】A. "8时31分"指的是时刻,故A错误;

- B. 研究"鹊桥二号"进行近月制动变轨时,"鹊桥二号"的形状大小不能忽略不计,不可以把它视为质点,故 B 错误;
- C. "鹊桥二号"环月椭圆飞行一周,其位移为0,则平均速度等于零,故C正确;
- D. 火箭发射过程中,"鹊桥二号"的加速度方向一开始向上,处于超重状态,故 D 错误。 故选 C。

4. B

【知识点】摩擦起电

【详解】AC. 毛巾与塑料带摩擦时并没有产生电荷,而是电子从一个物体转移到另一个物体上,毛巾与塑料带带异种电荷,故AC错误;

B. 用毛巾摩擦后, PVC 管与塑料带带同种电荷, 两者间相互排斥, 从而使塑料带化身为"章鱼"在空中漂浮, 故 B 正确;

D. 塑料带会张开是因为带上同种电荷相互排斥,向四周散开,故 D 错误。 故选 B。

5. A

【知识点】平抛运动位移的计算

【详解】若竖直方向做自由落体运动,则有

$$h = \frac{1}{2}gt^2$$

可得

$$t = \sqrt{\frac{2h}{g}} = \sqrt{\frac{2 \times 1.25}{10}}$$
s = 0.5s

由于盘形器具在空中飘飞受到一定的空气阻力,所以实际下落时间大于 0.5s。 故选 A。

6. D

【知识点】牛顿运动定律与图像结合

【详解】CD. 根据牛顿第二定律可得

$$mg - f = ma$$

又

f = kv

可得

$$a = g - \frac{kv}{m}$$

可知a-v图像为一条斜率为负、纵轴截距为正的倾斜直线;小球由空中某处静止释放后,做加速度逐渐减小的加速运动,若落地前加速度已经减为 0,则小球继续做匀速直线运动,故 C 错误,D 正确。

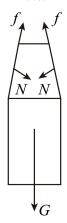
AB. 以小球的落地点 O 为坐标原点,竖直向上为正方向建立 x 轴,则t = 0 时刻,小球的 x 坐标大于 0,且小球加速阶段,x - t图像的切线斜率应逐渐增大,故 **AB** 错误。

故选 D。

7. A

【知识点】利用平衡推论求力、弹力定义及产生条件

【详解】AB. 对瓶进行受力分析, 其受力如图所示



设瓶子摩擦力与竖直方向的夹角为θ, 瓶子静止, 根据平衡条件可得

$2f_1\cos\theta = mg + 2N\sin\theta$

可知瓶受到的摩擦力大于其受到的重力,由于手指对瓶两侧的压力方向不再同一直线上,所以不是一对平衡力,故 A 正确, B 错误;

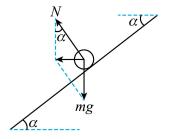
- C. 手指对瓶的压力是由于手的形变而产生的,故 C 错误;
- D. 根据受力平衡可知,手指对瓶的作用力方向竖直向上,则瓶对手指的作用力方向竖直向下,故 D 错误。

故选 A。

8. C

【知识点】分析物体受到几个力作用、牛顿第二定律的简单应用

【详解】ABC. 在倾斜水面上取一小水滴,对其进行受力分析如图所示



可知其加速度方向向左, 根据牛顿第二定律有

 $mg \tan \alpha = ma$

解得

 $a = g \tan \alpha$

可知客机的加速度大小为gtan α ,客机向右做匀减速直线运动,故 AB 错误,C 正确;

D. 饮料杯的加速度水平向左,则饮料杯受重力、支持力和摩擦力作用,故 D 错误。 故选 C。

9. B

【知识点】传动问题、比较向心加速度的大小

【详解】A、B 两点通过齿轮带动,A、B 两点的线速度大小相等,当 A 点所在的齿轮以角速度 ω 顺时针匀速转动时,B 点所在齿轮逆时针转动,B 点线速度大小为

 $v_B = v_A = \omega r B$ 、C 两点同轴转动,角速度相等,则 C 点转动的角速度为

$$\omega_C = \omega_B = \frac{v_B}{2r} = \frac{1}{2}\omega$$

则 C 点的线速度大小为

 $v_C = \omega_C \cdot 4r = 2\omega r C$ 点的向心加速度大小为

$$a_C = \omega_C^2 \cdot 4r = \omega^2 r$$

故选 B。

10. C

【知识点】航天器中的失重现象、第一宇宙速度的意义及推导、同步卫星的运行中哪些量相 同

【详解】A. 空间站里的宇航员受到地球的引力提供绕地球做圆周运动的向心力,不为零,故 A 错误;

- B. 地球第一宇宙速度等于近地卫星的运行速度,是卫星绕地球做匀速圆周运动的最大线速度,所以空间站运行速度小于 7.9km/s, 故 B 错误;
- C. 静止卫星的周期等于地球自转周期,根据

$$\frac{GMm}{(R+h)^2} = m\frac{4\pi^2}{T^2}(R+h)$$

可知静止卫星离地球表面的高度都是一定的,故 C 正确;

D. 静止卫星只能位于赤道的正上方,所以不可以经过衢州地区的正上空,故 D 错误。 故选 C。

11. D

【知识点】电场强度的叠加法则、等量异种电荷连线中垂线和连线上的电场强度分布图像

【详解】A. 可以看成两组等量异种电荷场强的叠加,根据对称性可知 $A \setminus B$ 两点场强大小

相等,方向相反,故A错误;

- B. 可以看成两组等量异种电荷场强的叠加,水平方向下面一组等量异种电荷在D点的电场强度大于水平方向上面一组等量异种电荷在D点的电场强度,方向相反,根据矢量的合成可知 D 点的场强大小不等于零,同理 C 点场强叠加后不为零,故 B 错误;
- C. 两等量正离子在0点的合场强为 0,两等量负离子在0点的合场强为 0,则四个离子在0点的合场强为 0,则试探电荷 q 在 0 点所受电场力大小为零,C 错误;
- D. 同理可知 $A \times B \times C$ 和 D 点四个点的电场强度大小相等,则试探电荷 q 在 $A \times B \times C$ 和 D 点所受电场力大小相等,故 D 正确。

故选 D。

12. C

【知识点】根据带电粒子的运动轨迹判断其运动、受力、电势高低和能量转化情况

【详解】A. 根据图中电场线分布可知,蜜蜂身体周围的电场不是匀强电场,故 A 错误;

- B. 花粉颗粒被吸附过程,场强发生变化,电场力发生变化,加速度发生变化,不是做匀变速运动,故B错误;
- CD. 根据曲线运动合力方向位移轨迹凹侧,可知花粉颗粒受到的电场力偏右,与场强方向相反,则花粉颗粒带负电,根据沿电场方向电势降低,可知 a 点电势低于 b 点电势,由 $E_{\rm D}=q\varphi$

由于花粉颗粒带负电,则花粉颗粒在 a 点电势能大于在 b 点的电势能;由于只受电场力作用,电势能和动能之和保持,则花粉颗粒在 a 点动能小于在 b 点的动能,故 C 正确,D 错误。故选 C。

13. D

【知识点】拱桥和凹桥模型、应用动能定理求变力的功、常见力做功与相应的能量转化 【详解】A. 根据题意可知小球的质量为 m_1 ,当小球从离 B 点高为 H 处的 A 点静止释放,小球通过 B 点时,小球速度不为零,此时小球向心加速度向上,小球处于超重状态,所以 $m_1 < m_2$

故 A 错误:

B. 小球从A到B的过程中重力做功为

 $W = m_1 g H$

重力做正功,则小球的重力势能减小了 m_1gH ,故 B 错误;

CD. 设小球从离 B 点高为 H 处的 A 点静止释放,小球通过 B 点时速度为v,根据

$$m_2g - m_1g = m\frac{v^2}{R}$$

小球从A到B的过程中,根据动能定理

$$m_1 g H - W_{\rm f} = \frac{1}{2} m v^2 - 0$$

解得小球从 A 到 B 的过程中克服摩擦力做功

$$W_{\rm f} = m_1 g H - \frac{1}{2} (m_2 - m_1) g R$$

克服摩擦力做功为 $m_1gH-\frac{1}{2}(m_2-m_1)gR$,根据功能关系可知小球从A到B的过程中机械

能减小了 $m_1gH-\frac{1}{2}(m_2-m_1)gR$, 故 D 正确,C 错误。

故选 D。

14. B

【知识点】没有其他外力的板块问题、常见力做功与相应的能量转化

【详解】AD. 木块与木板发生相对滑动时,根据牛顿第二定律可知,木块与木板的加速度 大小分别为

$$a_1 = \frac{\mu mg}{m} = 2 \text{m/s}^2, \ a_2 = \frac{\mu mg}{M} = 4 \text{m/s}^2$$

设经过t1时间,木块与木板达到共速,则有

$$v_1 = v_0 - a_1 t_1 = a_2 t_1$$

解得

$$t_1 = 1s$$
, $v_1 = 4m/s$

共速前木块与木板发生的相对位移为

$$\Delta x = \frac{v_0 + v_1}{2}t_1 - \frac{v_1}{2}t_1 = 3m < l = 4m$$

共速后木块与木板保持相对静止,一起做匀速直线运动,则木块不会从木板的右侧滑下; 2s 内木块和木板组成的系统增加的内能为

$$Q = \mu mg \cdot \Delta x = 12$$

故 AD 错误:

B. 2s 内木块的位移大小为

$$x_{\pm} = x_{\pm} + x_{5} = \frac{v_0 + v_1}{2}t_1 + v_1t_2 = \frac{6+4}{2} \times 1m + 4 \times 1m = 9m$$

故 B 正确:

C. 根据动能定理可知, 2s 内木板对木块做功为

$$W = \frac{1}{2}mv_1^2 - \frac{1}{2}mv_0^2 = -20J$$

故C错误。

故选 B。

15. D

【知识点】平抛运动速度的计算、绳球类模型及其临界条件、应用动能定理求变力的功、重力做功与重力势能的关系

【详解】A. 鱼饵在b点抛出时水平方向

 $s = v_0 t$

竖直方向

$$L+h=\frac{1}{2}gt^2$$

解得

t = 0.8s

 $v_0=20\text{m/s}$

选项 A 错误;

B. 鱼饵在b点时根据牛顿第二定律

$$F + mg = m\frac{v_0^2}{L}$$

解得

F=4.8N

则鱼饵在b点时受鱼竿作用力的方向竖直向下,选项B错误;

- C. $a \, \exists \, b \,$ 的甩竿过程,鱼饵的高度增加,则重力势能不断增加,选项 C 错误;
- D. a 到 b 的甩竿过程, 鱼竿对鱼饵做的功

$$W = \frac{1}{2}mv_0^2 + mgL(1 - \cos 53^\circ) = 4.128J$$

选项D正确。

故选 D。

16. (1)220

(2)往右移

(3) 6.12 见解析

【知识点】用逐差法计算加速度、验证加速度与力成正比的实验步骤、数据处理与误差分析

【详解】(1) 电火花计时器所连交流电源的电压为 220V。

- (2)由题图(b)可知,从右往左纸带上两点间的间距逐渐增大,说明小车做加速运动,可能是过度平衡摩擦力,应减小木板的倾角,即将垫块往右移。
- (3)[1]依题意,相邻计数点时间间隔为

$$T = 3 \times 0.02s = 0.06s$$

由逐差法可得

$$a = \frac{(6.55 + 8.82) - (4.35 + 2.21)}{4T^2} \times 10^{-2} \,\mathrm{m/s^2} = 6.12 \,\mathrm{m/s^2}$$

[2]根据加速度计算结果看,其值偏大。可知,实验过程中不合理之处为不满足槽码的质量远小于小车的质量。

17. (1)AC

(2)D

(3)不变

【知识点】探究向心力大小与半径、角速度、质量的关系

【详解】(1) 本实验所采用的实验探究方法是控制变量法。

- A. 根据胡克定律可知探究弹簧弹力与形变量之间的关系,采用了控制变量法,故 A 符合题意;
- B. 探究两个互成角度的力的合成规律,即两个分力与合力的作用效果相同,采用的是等效替代的思想,故 B 不符合题意;
- C. 探究加速度与物体受力、物体质量的关系是通过控制变量法进行研究的, 故 C 符合题意;
- D. 探究平抛运动的特点,例如两球同时落地,两球在竖直方向上的运动效果相同,应用了等效思想,故 D 不符合题意。

故选 AC。

(2) 根据向心力为

$$F_n = m\omega^2 r$$

则探究向心力大小 F_n 与轨道半径r的关系时,需要保证质量m相同(装盘上两个球同为钢球或铝球),还要保证角速度 ω 相同,而两塔轮用皮带连接,边缘的线速度相等,由 $v=\omega R$,则需要两塔轮的半径R相等,故符合这两个条件的选 D。

(3) 探究向心力大小与角速度的关系时,根据 $F_n = m\omega^2 r$ 可知,两标尺显示的等分格数值之比为 1:4,即向心力之比为 1:4,若增大摇动速度,因塔轮半径R不变,则角速度的关系

不变,则向心力的关系不变,故等分格数值之比将不变。

18. (1)B

$$(2)mgl = \frac{1}{2}(m+M)(\frac{d}{t})^2$$

(3)不需要

【知识点】验证机械能守恒定律的实验目的、原理与器材、验证机械能守恒定律的实验步骤 与数据处理

【详解】(1) 实验要验证的关系式为

$$mgl = \frac{1}{2}(m+M)v^2 = \frac{1}{2}(m+M)(\frac{d}{t})^2$$

则还需要测量滑块和遮光条的总质量M,故选B。

(2) 若要符合机械能守恒定律的结论,以上测得的物理量应该满足的关系为

$$mgl = \frac{1}{2}(m+M)(\frac{d}{t})^2$$

- (3)在该实验中研究系统的机械能守恒问题,则不需要满足滑块和遮光条的总质量远大于 托盘和砝码的总质量。
- 19. (1) 3m/s; (2) 0.2s

【知识点】自由落体运动的三个基本公式

【详解】(1) 圆棒底部距离 A 点高度为

$$h_1 = 2.1 \text{m} - 0.4 \text{m} - 1.25 \text{m} = 0.45 \text{m}$$

圆棒做自由落体运动下落到 A 点有

$$h_1 = \frac{1}{2}gt_1^2$$

解得

$$t_1 = \sqrt{\frac{2h_1}{g}} = 0.3s$$

则圆棒下端到达 A 点时的速度大小为

$$v_A = gt_1 = 3$$
m/s

(2) 圆棒上端距离 B 点高度为

$$h_2 = 2.1 \text{m} + 0.4 \text{m} - 1.25 \text{m} = 1.25 \text{m}$$

圆棒做自由落体运动, 当圆棒上端下落到 B 点有

$$h_2 = \frac{1}{2}gt_2^2$$

解得

$$t_2 = \sqrt{\frac{2h_2}{g}} = 0.5s$$

则圆棒经过 AB 段所需的时间为

$$\Delta t = t_2 - t_1 = 0.2s$$

20. (1) 0.0375m; (2) 0.3; (3) 0.02kg

【知识点】牛顿定律与直线运动-简单过程

【详解】(1) 根据v-t图像与横轴围成的面积表示位移,可知杆的长度为

$$L = x + d = \frac{1}{2} \times 0.3 \times 0.2 \text{m} + 7.5 \times 10^{-3} \text{m} = 0.0375 \text{m}$$

(2) 撤去 F 后, 算珠做匀减速运动的加速度大小为

$$a_2 = \frac{\Delta v_2}{\Delta t_2} = \frac{0.3}{0.2 - 0.1} \text{ m/s}^2 = 3 \text{ m/s}^2$$

根据牛顿第二定律有

 $\mu mg = ma_2$

可得算珠与杆间的动摩擦因数为

$$\mu = 0.3$$

(3) 算珠做匀加速运动的加速度大小为

$$a_1 = \frac{\Delta v_1}{\Delta t_1} = \frac{0.3}{0.1} \text{m/s}^2 = 3\text{m/s}^2$$

根据牛顿第二定律有

$$F - \mu mg = ma_1$$

联立解得算珠的质量为

m = 0.02 kg

21. (1) 带负电, 2.5×10⁻⁸C; (2) 1m/s; (3) 0.15m

【知识点】带电物体(计重力)在匀强电场中的圆周运动、带电物体(计重力)在匀强电场中的一般运动、带电物体(计重力)在电场中的平衡问题

【详解】(1) 小球静止于A点,可知小球受到的电场力水平向右,与场强方向相反,则小球带负电;根据受力平衡可得

$$\tan\theta = \frac{qE}{mg}$$

解得小球的电荷量为

$$q = \frac{mg \tan \theta}{E} = 2.5 \times 10^{-8} \text{C}$$

现将小球拉到 O 点正下方 B 点(绳子刚好伸直),由静止释放,到达 A 点时,根据动能定理可得

$$qEL\sin\theta - mgL(1 - \cos\theta) = \frac{1}{2}mv_A^2 - 0$$

解得小球第一次经过 A 点时的速度大小为

 $v_A = 1$ m/s

(3) 当小球第一次运动到 A 点时立即剪断轻绳,球运动到与 A 点等高处时,竖直方向有

$$t = \frac{2v_A \sin\theta}{g} = 0.12s$$

水平方向有

$$x = v_A \cos\theta \cdot t + \frac{1}{2}at^2$$
, $a = \frac{qE}{m} = \frac{3}{4}g$

联立解得

x = 0.15m

22. (1) 28N,方向竖直向下; (2) 12J; (3) $0 \le v_A \le 2\sqrt{6}$ m/s; (4) $\frac{1}{15}$ m

【知识点】平抛运动位移的计算、通过牛顿第二定律求解向心力、应用动能定理解多段过程 问题

【详解】(1) 包裹从A点到B点过程,根据动能定理可得

$$mgR(1-\cos\theta) = \frac{1}{2}mv_B^2 - 0$$

解得

 $v_B = 2 \text{m/s}$

在 B 点,根据牛顿第二定律可得

$$F'_{N} - mg = m \frac{v_B^2}{R}$$

解得

 $F'_{N} = 28N$

根据牛顿第三定律可知,包裹到达B点时对轨道的压力大小为28N,方向竖直向下。

(2) 由于

$$v_B = 2 \text{m/s} < v_0 = 4 \text{m/s}$$

可知包裹滑上传送带后做加速运动,加速度大小为

$$a = \frac{\mu mg}{m} = 3\text{m/s}^2$$

包裹滑上传送带到与传送带共速所用时间为

$$t_1 = \frac{v_0 - v_B}{a} = \frac{2}{3}$$
s

包裹加速阶段通过的位移大小为

$$x_1 = \frac{v_B + v_0}{2}t_1 = 2m = L = 2m$$

可知包裹刚好运动到传送带右端时与传送带共速,则传送带对包裹所做的功为

$$W = \frac{1}{2}mv_0^2 - \frac{1}{2}mv_B^2 = 12J$$

(3) 若包裹都能刚好落在E点,则从C点到E点过程,有

$$h = \frac{1}{2}gt^2$$
, $s = v_C t$

解得包裹从 C 点抛出的速度为

 $v_C = 4 \text{m/s}$

若包裹在传送带一直做匀减速直线运动,即包裹在传送带上,摩擦力一直对包裹做负功,则包裹从A点到C点过程,根据动能定理可得

$$mgR(1-\cos\theta)-\mu mgL=\frac{1}{2}mv_C^2-\frac{1}{2}mv_A^2$$

解得

 $v_A = 2\sqrt{6}$ m/s

则为使包裹都能刚好落在E点, v_{4} 的大小需满足

$0 \le v_A \le 2\sqrt{6} \text{m/s}$

(4) 在 DE 平台上固定一倾角 $\alpha = 37^{\circ}$ 的斜面,让包裹离开传送带后恰能无碰撞地落在斜面上,可知包裹到达斜面顶端时,速度方向与水平方向的夹角为 $\alpha = 37^{\circ}$,则有

$$\tan \alpha = \frac{v_y}{v_0}, \ v_y = gt'$$

解得

t' = 0.3s

包裹到达斜面顶端时,下落高度和通过的水平位移分别为

$$y' = \frac{1}{2}gt^2 = 0.45\text{m}, \ x' = v_0t' = 1.2\text{m}$$

根据几何关系可知斜面的水平长度为

$$x'' = \frac{h - y'}{\tan \alpha} = \frac{1.4}{3} \,\mathrm{m}$$

可知末端离 E 点的水平距离为

$$x = x' + x'' - s = 1.2m + \frac{1.4}{3}m - 1.6m = \frac{1}{15}m$$